



LUDWIG-  
MAXIMILIANS-  
UNIVERSITÄT  
MÜNCHEN

Dipl.Inf. Otmar Hilliges

# Programmierpraktikum 3D Computer Grafik

Kollisionserkennung





## Kollisionserkennung

- Kugel  $\leftrightarrow$  Ebene
- Kugel  $\leftrightarrow$  Zylinder
- Kugel  $\leftrightarrow$  Kugel

## Physik-basiertes Modellieren

- Kollisionsreaktion

## Komplexe Modelle



## Beschreibung einer Ebene:

- Punkt und Normale (Normalform)
- $X_n$ : Normale der Ebene (Normalisiert)
- $X$ : Punkt innerhalb der Ebene
- $D$ : Distanz der Ebene vom Ursprung

$$X_n \cdot X = d$$

## Beschreibung eines Strahls:

- Gerade (Parameterform)
- $p_r$ : Punkt auf dem Strahl (3D-Vektor)
- $r_s$ : Startpunkt des Strahls (3D-Vektor)
- $r_d$ : Richtung des Strahls (3D-Vektor)

$$p_R = r_S + \lambda \cdot r_d$$



Berechnung:

$$p_R = r_S + \lambda \cdot r_d$$

$$X_n \cdot X = d$$

$$\Rightarrow X_n \cdot p_R = (X_n \cdot r_S) + t \cdot (X_n \cdot r_d) = d$$

$$\Rightarrow t = \frac{d - X_n \cdot r_S}{X_n \cdot r_d}$$

$$\Rightarrow t = \frac{X_n \cdot X - X_n \cdot r_S}{X_n \cdot r_d} = \frac{X_n \cdot (X - r_S)}{X_n \cdot r_d}$$



$t$  gibt die Entfernung vom Startpunkt des Strahls zum Kollisionspunkt an

Eigenschaften:

- $t > \text{Radius}$ : Keine Kollision
- $X_n \cdot r_d = 0$ : Vektoren stehen senkrecht aufeinander → keine Kollision
- $0 < t < \text{Radius}$ : Kollision



## Vereinfachung:

- Abstand des Kugelmittelpunkts von der Ebene berechnen (ohne einen Strahl zu berücksichtigen)
- Ablauf:
  - Mittelpunkt der Kugel in die Normalform der Ebene einsetzen → Ergebnis = Abstand
  - Falls der Abstand nun kleiner dem Radius ist besteht eine Kollision



Ähnlich zu der Technik bei der Ebene:  
Problem: Welche Ebene wird gewählt?  
Lösung:

- Berechnung des Abstands vom Kugelmittelpunkt zur Rotationsachse des Zylinders (= Gerade)
- Über Normalform der Gerade
- Nun darf der Abstand nicht kleiner sein als die Summe der Radien von Kugel und Zylinder



## Einfachster Fall:

- Abstand der Kugelmittelpunkte bestimmen
- Abstand  $<$  Radius<sub>1</sub> + Radius<sub>2</sub>: Kollision

## Problem:

- Wie verhalten sich zwei Kugeln nach einer Kollision (z.B. Billard)?

## Lösung: Kollisionsreaktion





## Einfallswinkel = Ausfallswinkel:

- Winkel werden zur Normalen am Kollisionspunkt gemessen

## Für die Berechnung notwendig:

- Kollisionspunkt
- Normale am Kollisionspunkt  $N$
- Winkel zwischen Normale und Bewegungs-richtung  $I$

$$R = 2 \cdot (-I \cdot N) \cdot N + I$$



## Einfallswinkel = Ausfallswinkel:

- Winkel werden zur Normalen am Kollisionspunkt gemessen

## Für die Berechnung notwendig:

- Kollisionspunkt
- Normale am Kollisionspunkt  $N$
- Winkel zwischen Normale und Bewegungs-richtung  $I$

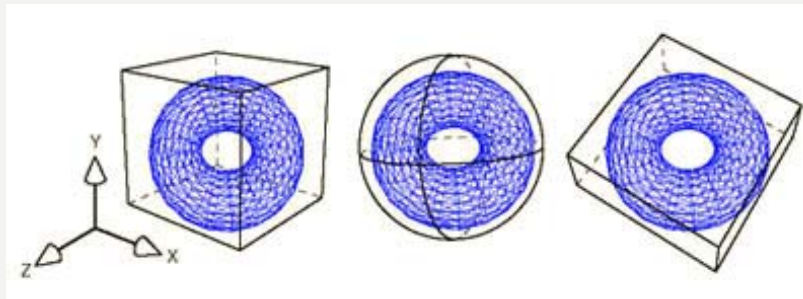
$$R = 2 \cdot (-I \cdot N) \cdot N + I$$

## Motivation:

- Keine Standardobjekte (z.B. Kugeln), sondern komplexe 3D-Objekte (z.B. Asteroiden)

## Verfahren:

- Hüllvolumen um den eigentlichen Körper
- Verschiedene Volumina möglich



Axis-aligned Bounding Box, Bounding Sphere, Orientated Bounding Box



## NeHe Productions: OpenGL Lesson #30:

<http://nehe.gamedev.net/data/lessons/lesson.asp?lesson=30>

## TUD – Computergraphik, S. König:

[http://www.inf.tu-dresden.de/index.php?node\\_id=542&ln=de](http://www.inf.tu-dresden.de/index.php?node_id=542&ln=de)

## 3D-Kollisionserkennung (Teil 1):

[http://www.scherfgen-software.net/index.php?action=tutorials&topic=collision\\_1](http://www.scherfgen-software.net/index.php?action=tutorials&topic=collision_1)