

Prof. Dr. Andreas Butz | Prof. Dr. Ing. Axel Hoppe

Dipl.–Medieninf. Dominikus Baur  
Dipl.–Medieninf. Sebastian Boring

# Übung: Computergrafik 1

Fouriertransformation





- Neue Abgabefrist für Blatt 8: KOMMENDER Freitag, 3.7.
  
- Kommende Übungsblätter:
  - Blatt 9 (Fouriertransformationen) seit 26.6.,  
Abgabe zwei Wochen später 10.7.
  - Blatt 10 (Region Growing), 3.7.,  
Abgabe zwei Wochen später 17.7.
  - Blatt 11 (Klausurvorbereitung), 17.7.  
keine Abgabe!
  
- Kommende Übungen:
  - Region Growing, 3.7. + 6.7.
  - Klausurvorbereitung 24.7. + 27.7.
  
- Klausurtermin: 30.07.09, 16:30 - 18:30 Uhr

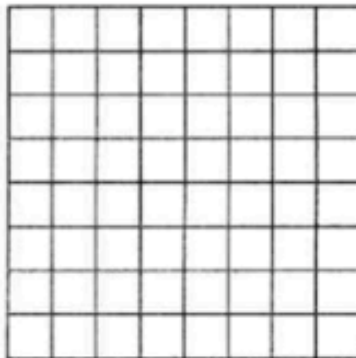
# Bilder im Frequenzraum



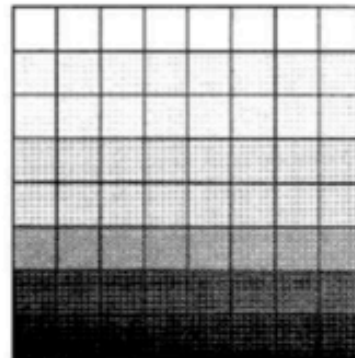
- Normalerweise arbeiten wir mit Bildern die als Helligkeitswerte (im Graustufenfall) in zwei Dimensionen definiert sind (Ortsraum)
- Bilder lassen sich allerdings auch in den Frequenzraum konvertieren, was manche Filter wie Weich- oder Scharfzeichner deutlich weniger rechenaufwändig macht
- Bisheriger Weg: Konvolutionen
  - Komplexität:  $O(N^4)$
- Im Frequenzraum:
  - Komplexität:  $O(N^2)$  (+ Fouriertransformation)

## Ortsfrequenz

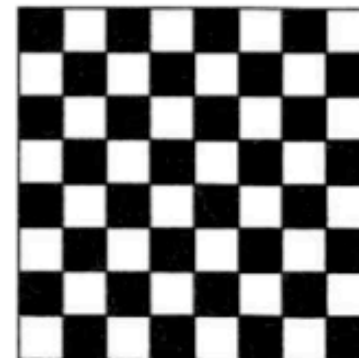
- Ortsfrequenz (oder: räumliche Frequenz, *spatial frequency*)
  - Häufigkeit der Wiederholung einer im Bild erkennbaren Eigenschaft über die räumliche Ausdehnung
  - Maßeinheit: 1/Längeneinheit
  - z.B. Dichte von Linien auf Papier: Anzahl Striche pro cm
- Meist: Anzahl von Helligkeitsschwankungen pro Längeneinheit
- 2-dimensionale Frequenz (horizontal und vertikal)



Ortsfrequenz 0

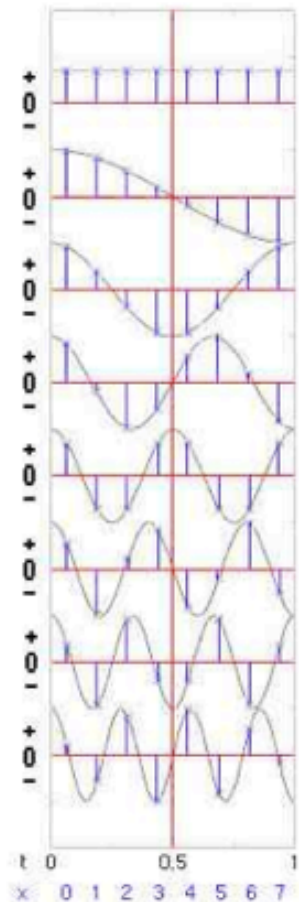


Ortsfrequenz  
0 horizontal,  
niedrig vertikal

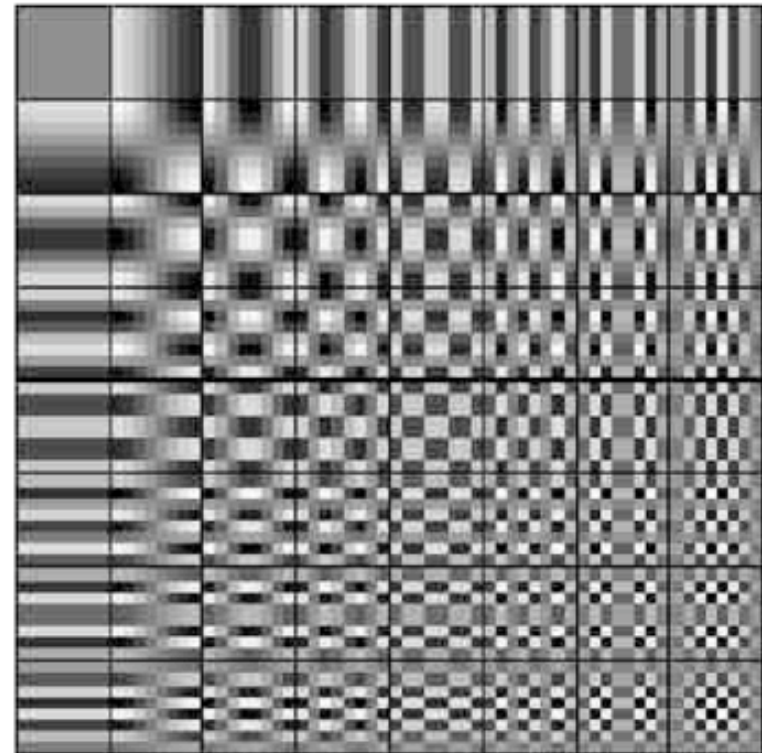


Ortsfrequenz  
hoch  
horizontal und vertikal

# Basisfunktionen der DCT in 1D und 2D

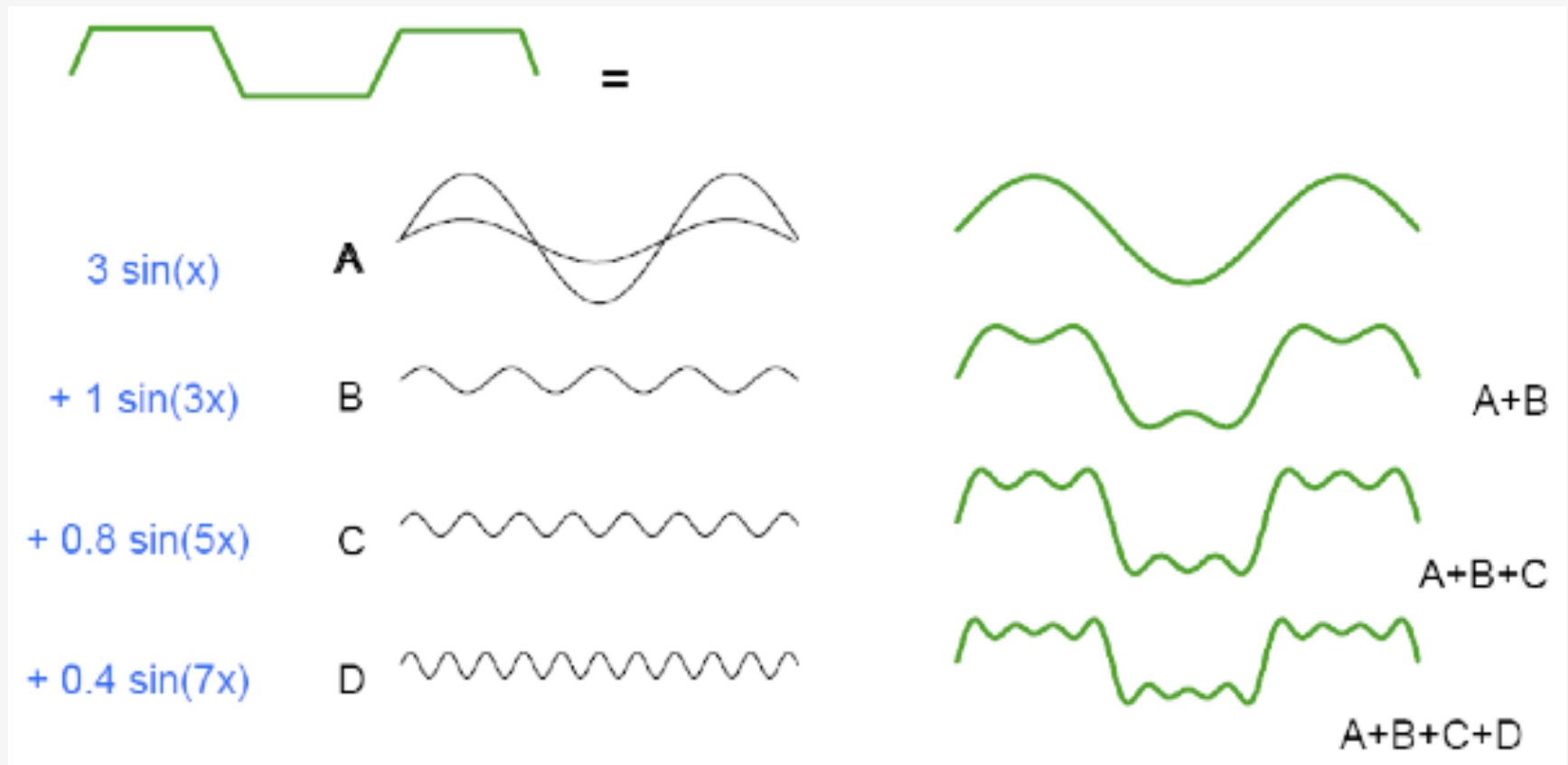


Index (u)



# Diskrete Fouriertransformation

- Approximiere Signal durch eine gewichtete Summe von periodischen Basisfunktionen







- Bilder können als Funktionen mit zwei Parametern aufgefasst werden:
  - $f(x, y)$  = Helligkeitswert
- Eine Fourierreihe ist die Darstellung einer periodischen Funktion als gewichtete Summe von Kosinus- und Sinusfunktionen (hier: Funktion mit einem Parameter):

$$f_n(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k \cdot \cos(k\omega t) + b_k \cdot \sin(k\omega t)).$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_c^{c+T} f(t) \cdot \cos(n\omega t) dt$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_c^{c+T} f(t) \cdot \sin(n\omega t) dt$$

$$\omega = 2\pi / T$$

(Quelle: <http://de.wikipedia.org/wiki/Fourier-Reihe>)



- Da

$$\cos \theta + i \sin \theta = e^{-i\theta}$$

lässt sich die Formel vereinfachen (hier jetzt zweidimensional):

$$F(u, v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(m, n) * e^{-i*2\pi(um+vn)} dmdn$$

(Quelle: [http://de.wikipedia.org/wiki/Kontinuierliche\\_Fourier-Transformation](http://de.wikipedia.org/wiki/Kontinuierliche_Fourier-Transformation))



- Die allgemeine Fourierreihe arbeitet auf einem kontinuierlichen Signal
- Wenn wir Bilder als Signale interpretieren haben wir diskrete Werte (an jedem Bildpunkt).
- Es ist also nicht mehr notwendig zu integrieren (d.h. die Fläche unter dem Graphen zu berechnen) sondern es reicht die einzelnen Messpunkte zu addieren:

$$F(u, v) = \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(m, n) * e^{-i*2\pi*\left(\frac{um}{M} + \frac{vn}{N}\right)}$$

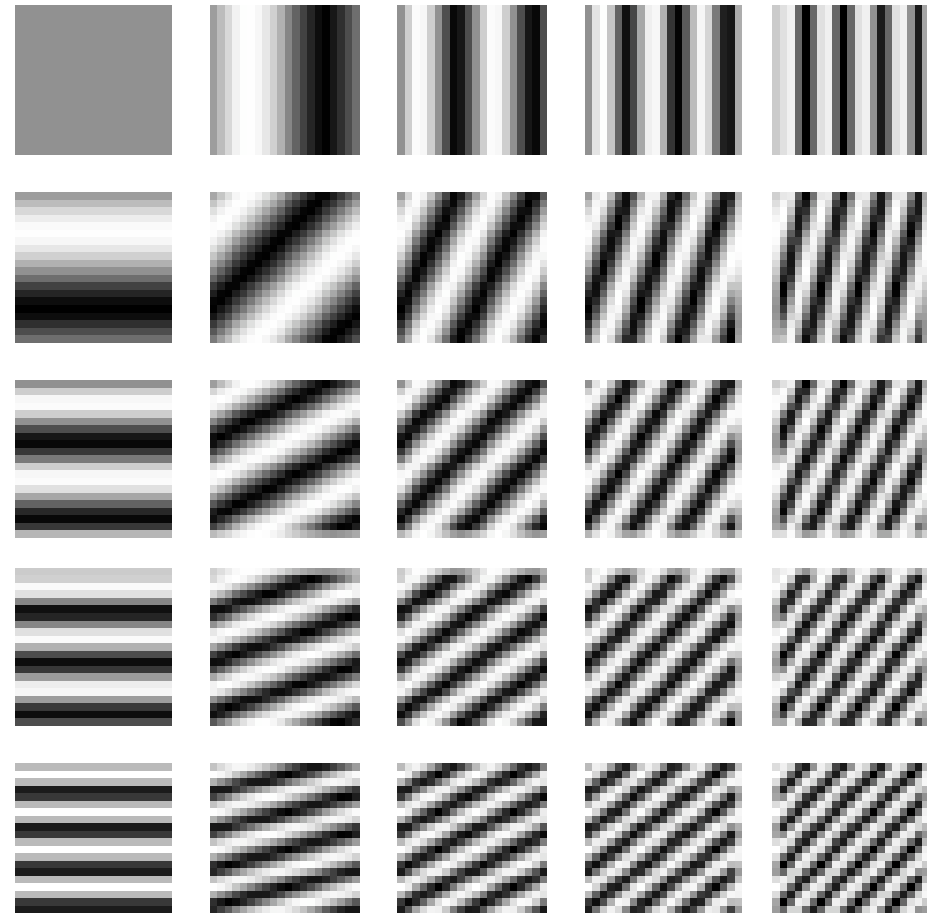
(Quelle: Efford - Digital Image Processing using Java)



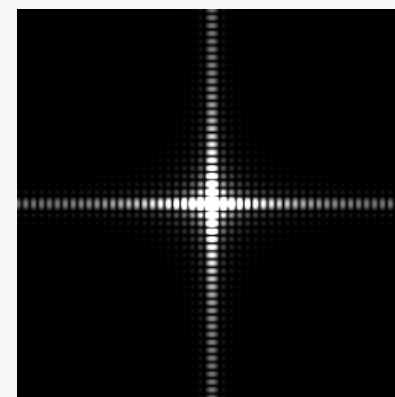
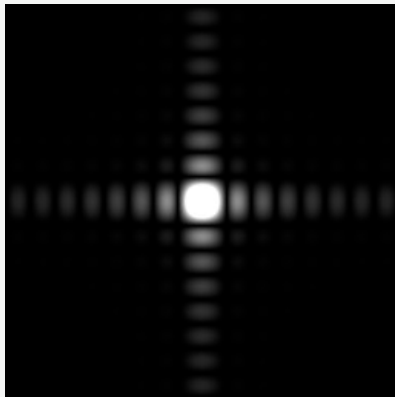
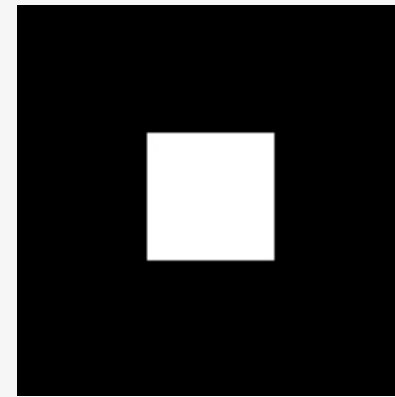
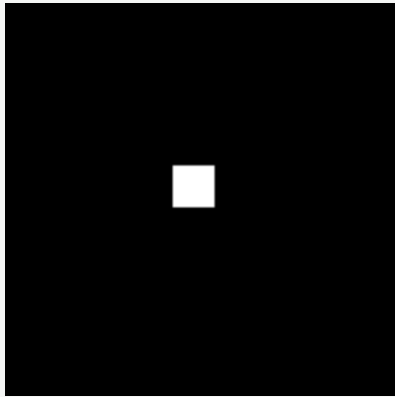
- Dabei ist  $F(u,v)$  eine komplexe Zahl, d.h. sie hat einen Real- und Imaginärteil
- $u$  ist die Anzahl der Frequenzen entlang der  $m$ -Achse (also  $0, \dots, M - 1$ )
- $v$  ist die Anzahl der Frequenzen entlang der  $n$ -Achse (also  $0, \dots, N - 1$ )

$$F(u,v) = \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(m,n) * e^{-i*2\pi*\left(\frac{um}{M} + \frac{vn}{N}\right)}$$

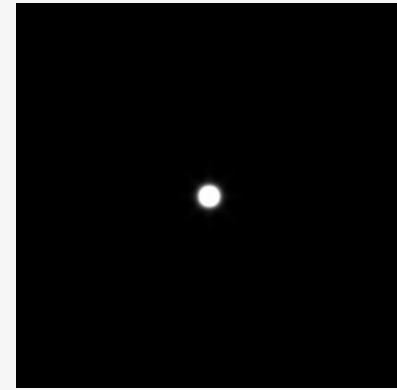
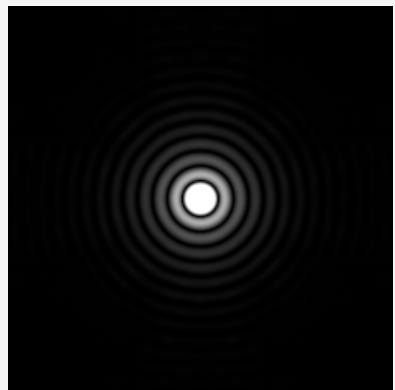
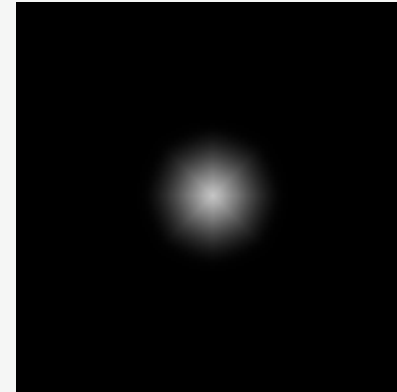
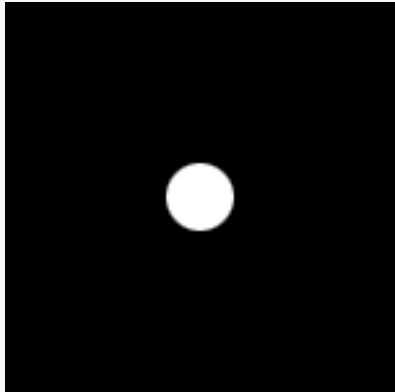
(Quelle: Efford - Digital Image Processing using Java)



(Quelle: Eford - Digital Image Processing using Java)



(Quelle: *Efford - Digital Image Processing using Java*)



*(Quelle: Efferd - Digital Image Processing using Java)*



- $F(u,v)$  ist eine komplexe Zahl, aber leider ist sie wenig anschaulich
- Daher konvertiert man  $F(u,v)$  normalerweise in das sog. Spektrum
- Dazu nutzt man diese Gleichung:

$$F(u, v) = R(u, v) + iI(u, v) = |F(u, v)|e^{i\phi(u, v)}$$

- Das Spektrum setzt sich aus Amplitude und Phase zusammen:

$$|F(u, v)| = \sqrt{R^2(u, v) + I^2(u, v)}$$

$$\phi(u, v) = \text{atan2}(I(u, v), R(u, v))$$

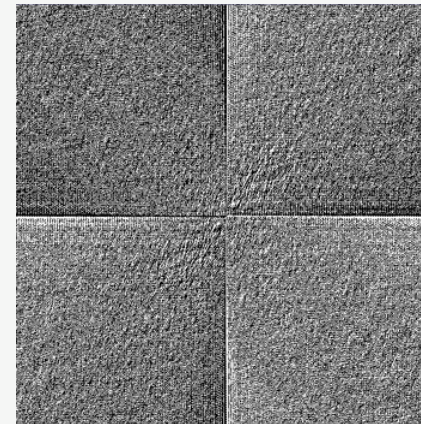
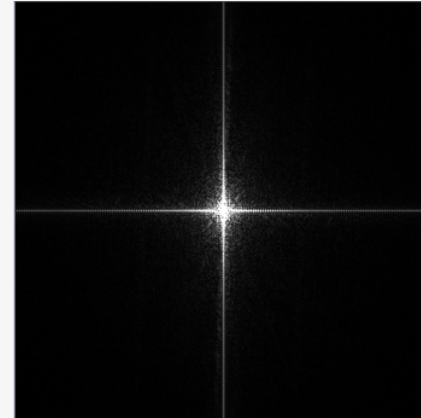
(Quelle: Efford - Digital Image Processing using Java)



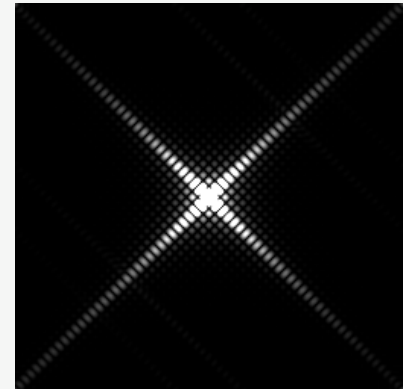
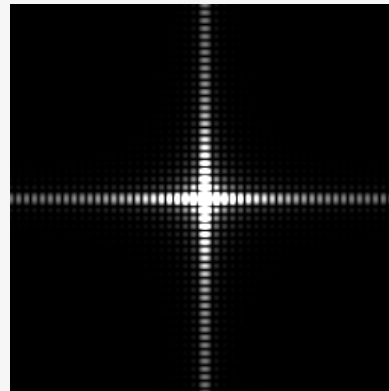
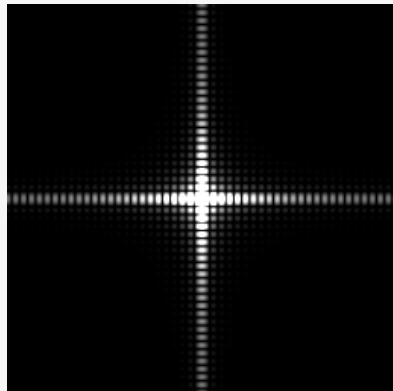
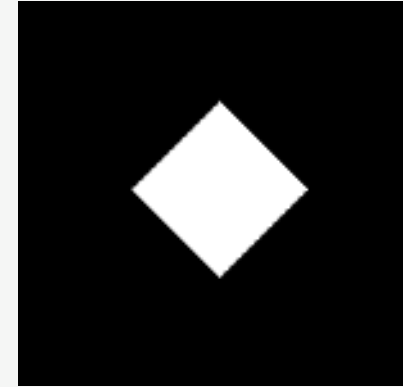
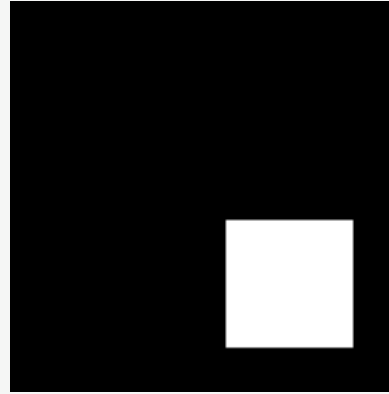
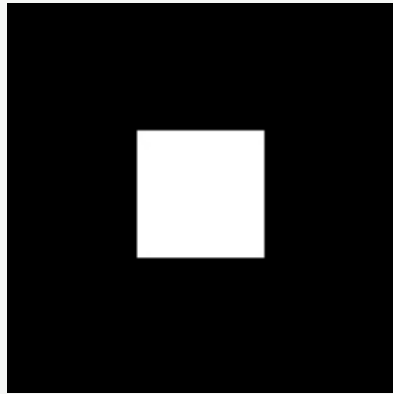


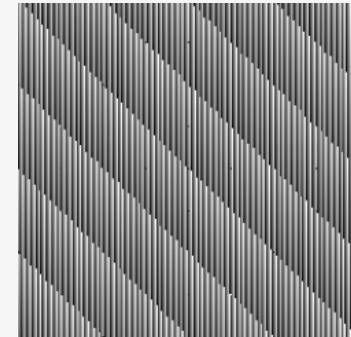
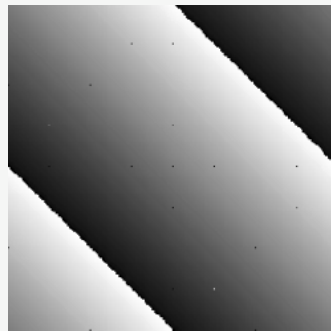
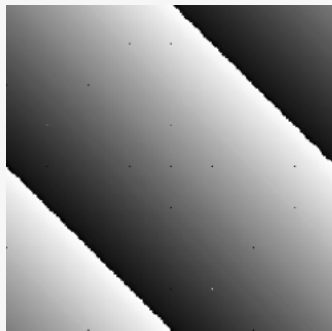
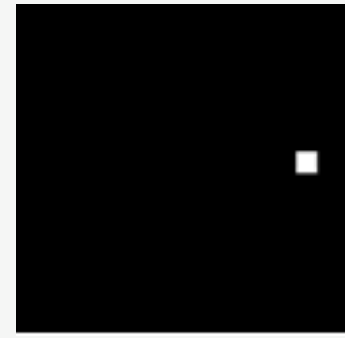
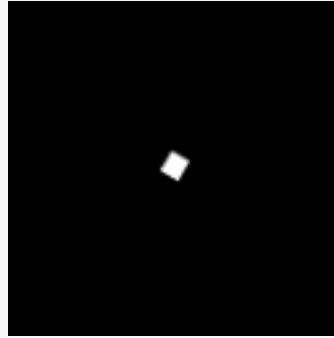
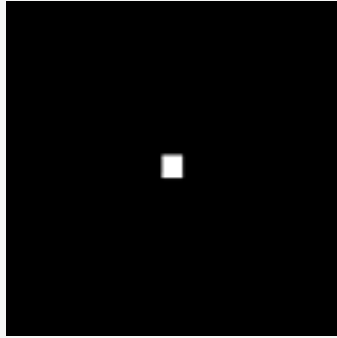
- Was sagen Amplitude und Phase aus?
- Amplitude gibt die Helligkeit der Bildpunkte wieder
  - Halbieren wir die Amplitude ist das Ergebnisbild nur noch halb so hell
  - Oft Ansatzpunkt für Kompression weil Helligkeitsunterschiede vom menschlichen Auge nicht sehr genau aufgelöst werden
- Phase bestimmt Positionen im Bild
  - Veränderungen verzerren das Bild - deshalb bleibt die Phase normalerweise unverändert

*(Quelle: Efford - Digital Image Processing using Java)*



(Quelle: Efford - Digital Image Processing using Java)





# Schnelle Fouriertransformation



- Größtes Problem der DFT: Performance!
- Sehr komplexer Algorithmus mit einer Laufzeit von  $O(N^4)$  für ein  $N \times N$  Bild
- Um einen Wert von  $F(u,v)$  zu berechnen müssen alle Pixel des Bilds (also  $N \times N$ ) betrachtet werden. Und das muss natürlich für jedes Pixel passieren.
- Unter der Annahme das das Multiplizieren für komplexe Zahlen eine Microsekunde dauert, braucht DFT für ein  $1024 \times 1024$  Bild 12 Tage (!)

*(Quelle: Eford - Digital Image Processing using Java)*



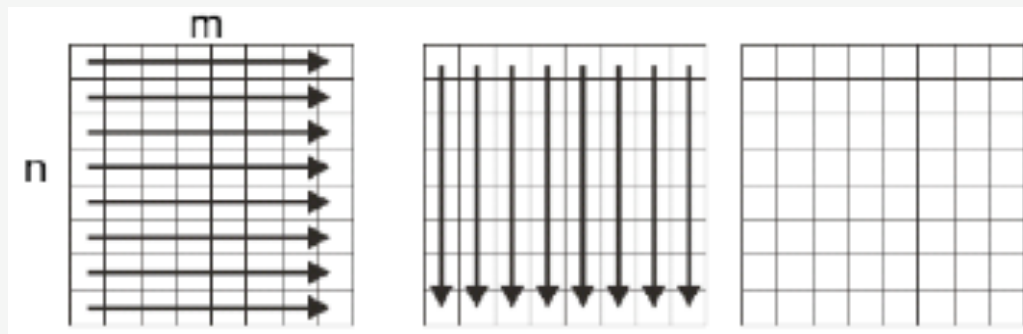
- Lösung: Schnelle (Fast) Fouriertransformation
- Verschiedene existierende Ansätze, bei denen verschiedene Eigenarten der Fouriertransformation ausgenutzt werden
- Im Folgenden wird der Algorithmus von Cooley und Tukey (1965) (ursprünglich: Gauss) beschrieben

(Quelle: [http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey\\_FFT\\_algorithm](http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey_FFT_algorithm))

- Erste Idee: Ausnutzung der Separabilität der FT.
- Eine Funktion heißt linear separierbar wenn gilt:

$$f(x, y) = f(x)g(y)$$

- Die beiden geschachtelten Summationen der FT sind separabel (ähnlich wie manche Konvolutionskernel): Anstatt also die geschachtelte DFT mit  $O(N^4)$  auszuführen, werden Zeilen und Spalten nacheinander als lineare FTs berechnet.
- Die sich ergebende Komplexität ist damit  $O(N^3)$  ( $O(N)$  pro Pixel)



(Quelle: [http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey\\_FFT\\_algorithm](http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey_FFT_algorithm))





- Weiterer Trick: Divide-And-Conquer
- Nach dem Separierschritt arbeiten wir nur noch mit eindimensionalen FTs
- Da wir mit einer Summation arbeiten lässt sich die DFT umformulieren.  
Von:

$$F(u) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} f(n)(W_N)^{un}, \quad \text{mit } W_N = e^{-i\frac{2\pi}{N}}$$

nehmen wir jeweils die geraden und ungeraden Koeffizienten ( $K = N/2$ ):

$$F_{\text{even}}(u) = \frac{1}{K} \sum_{n=0}^{K-1} f(2n)(W_{2K})^{(2n)u}$$

$$F_{\text{odd}}(u) = \frac{1}{K} \sum_{n=0}^{K-1} f(2n+1)(W_{2K})^{(2n+1)u}$$

(Quelle: Tönnies - Grundlagen der Bildverarbeitung)



- Nochmal anders formuliert: Die Fourierreihe lässt sich als Polynom betrachten:

$$F(u) = a_0 + a_1u + a_2u^2 + a_3u^3 + a_4u^4 + \dots + a_{n-1}u^{n-1}$$

- Wir nehmen dieses Polynom und teilen es in gerade und ungerade Koeffizienten auf:

$$F_{\text{even}}(u) = a_0 + a_2u + a_4u^2 + \dots + a_{n-2}u^{n/2-1}$$

$$F_{\text{odd}}(u) = a_1 + a_3u + a_5u^2 + \dots + a_{n-1}u^{n/2-1}$$

- Das lässt sich natürlich beliebig wiederholen
- Falls N eine Zweierpotenz ist können wir sogar teilen bis wir am Ende N Polynome haben

(Quelle: [http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey\\_FFT\\_algorithm](http://en.wikipedia.org/wiki/Cooley-Tukey_FFT_algorithm))



- Wenn wir die beiden Formeln etwas anders ausdrücken:

$$F_{\text{even}}(u) = \frac{1}{K} \sum_{n=0}^{K-1} f(2n)(W_{2K})^{(2n)u}$$

$$F_{\text{odd}}(u) = \frac{1}{K} \sum_{n=0}^{K-1} f(2n+1)(W_{2K})^{(2n)u}$$

können wir die ursprüngliche (komplette) Formel so schreiben:

$$F(u) = \frac{1}{2} (F_{\text{even}}(u) + F_{\text{odd}}(u) (W_{2K})^u)$$

(Quelle: Tönnies - Grundlagen der Bildverarbeitung)



- Bisher haben wir noch nichts dadurch gewonnen, da wir weiterhin die gleiche Anzahl von Rechenschritten haben (statt einem großen Polynom haben wir N kleine Polynome).
- $W_N$  heißt primitive n-te Einheitswurzel. Für diese gelten folgende Eigenschaften:

$$(W_K)^{u+N} = (W_K)^u \quad \text{und} \quad (W_{2K})^{u+N} = -(W_{2K})^u$$

- Das heißt also dass sich  $W_N$  periodisch wiederholt (nach einem Durchlauf beginnt es wieder von vorne)
- Wir können also die berechneten Werte von 0 bis K - 1 nutzen um die Werte von K bis N - 1 zu berechnen und sparen uns die Hälfte des Aufwands!

*(Quelle: Tönnies - Grundlagen der Bildverarbeitung)*



- Wir wandeln nochmal die Formel um:

$$F(u + K) = \frac{1}{2}(F_{\text{even}}(u + K) + F_{\text{odd}}(u + K)(W_{2K})^u)$$

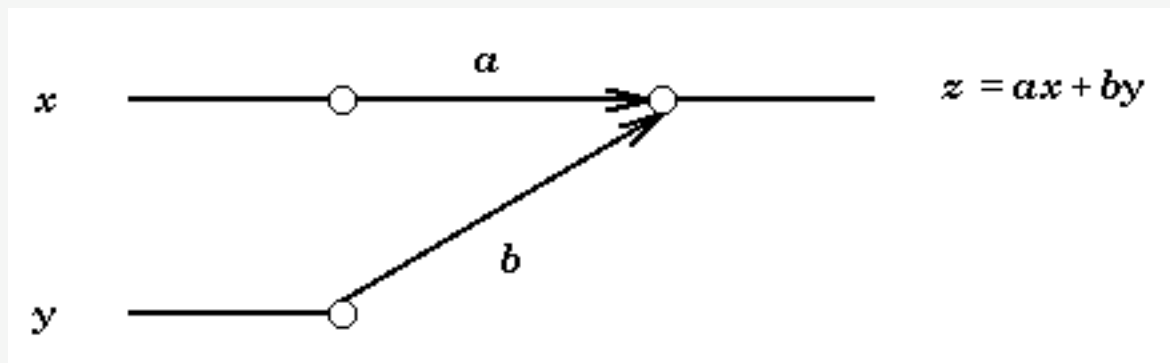
$$F(u + K) = \frac{1}{2}(F_{\text{even}}(u) - F_{\text{odd}}(u)(W_{2K})^u)$$

- Für  $0, \dots, K - 1$  nutzen wir die ursprüngliche Formel, für  $K, \dots, N - 1$  die obenstehende.

(Quelle: Tönnies - Grundlagen der Bildverarbeitung)



- Weil wir nicht nur einmal, sondern  $\log(N)$  mal teilen brauchen wir auch entsprechend viele Conquer-Schritte und müssen die Ergebnisse miteinander verrechnen
- Dazu nutzt man die “Butterfly” (Schmetterlings) Notation.
  - Für jeden Wert wird eine Gerade angetragen
  - Ein Kreis mit zwei Pfeilen symbolisiert eine Addition der beiden Werte, kann aber auch beliebige andere Operatoren enthalten
  - Vorher wird noch mit eventuellen Faktoren die an den Pfeilen stehen multipliziert.



(Quelle: <http://astro.berkeley.edu/~jrg/ngst/fft/fftbutfy.html>)

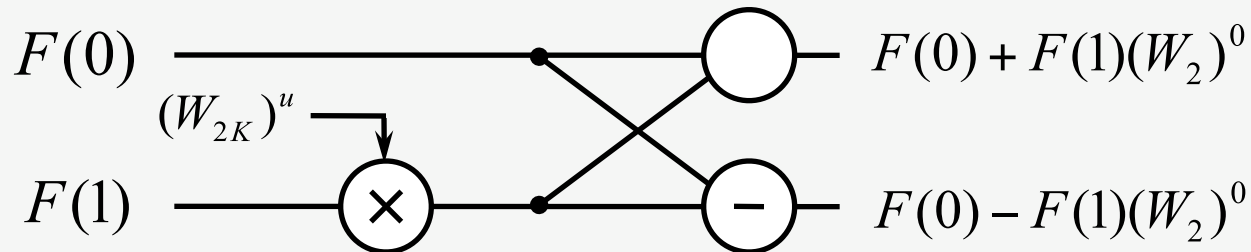


- Der Conquer-Schritt für unsere Berechnungsformeln von vorher:

$$F(u) = \frac{1}{2} (F_{\text{even}}(u) + F_{\text{odd}}(u)(W_{2K})^u), \text{ für } u = 0, \dots, K-1$$

$$F(u + K) = \frac{1}{2} (F_{\text{even}}(u) - F_{\text{odd}}(u)(W_{2K})^u), \text{ für } u = K, \dots, N-1$$

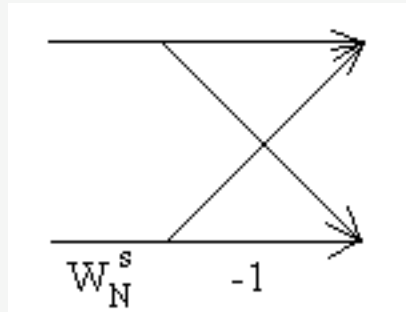
- lässt sich in dieses Diagramm umwandeln:



(Quelle: <http://astro.berkeley.edu/~jrg/ngst/fft/fftbutfy.html>)



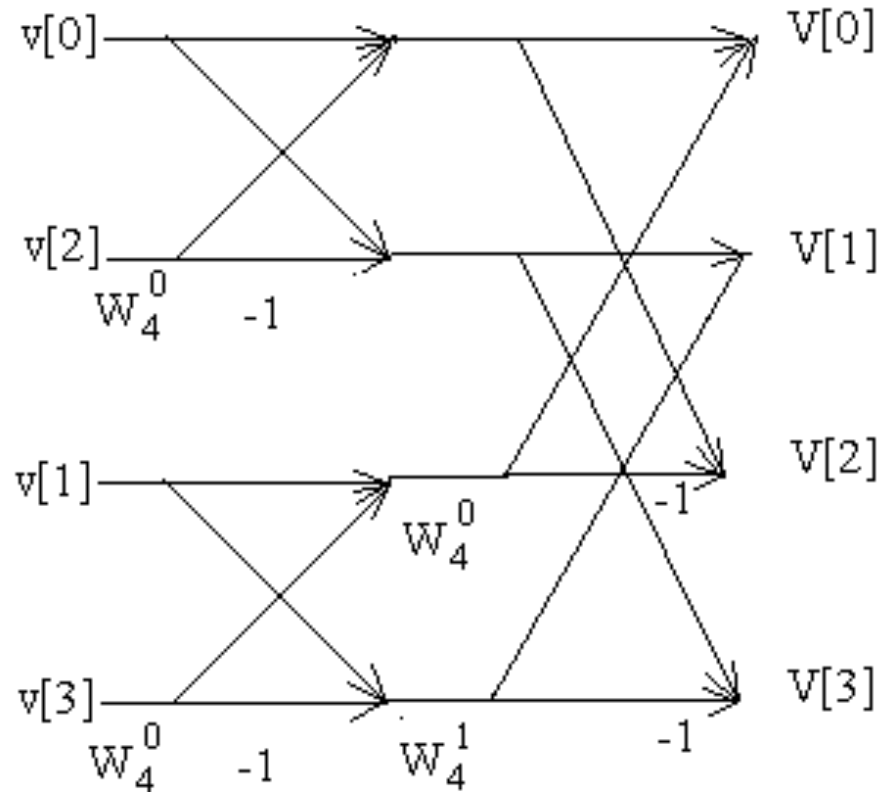
- Der allgemeine Butterfly ist:



- Dieser kann auch mehrfach hintereinander angewendet werden.

(Quelle: <http://astro.berkeley.edu/~jrg/ngst/fft/fftbutfy.html>)



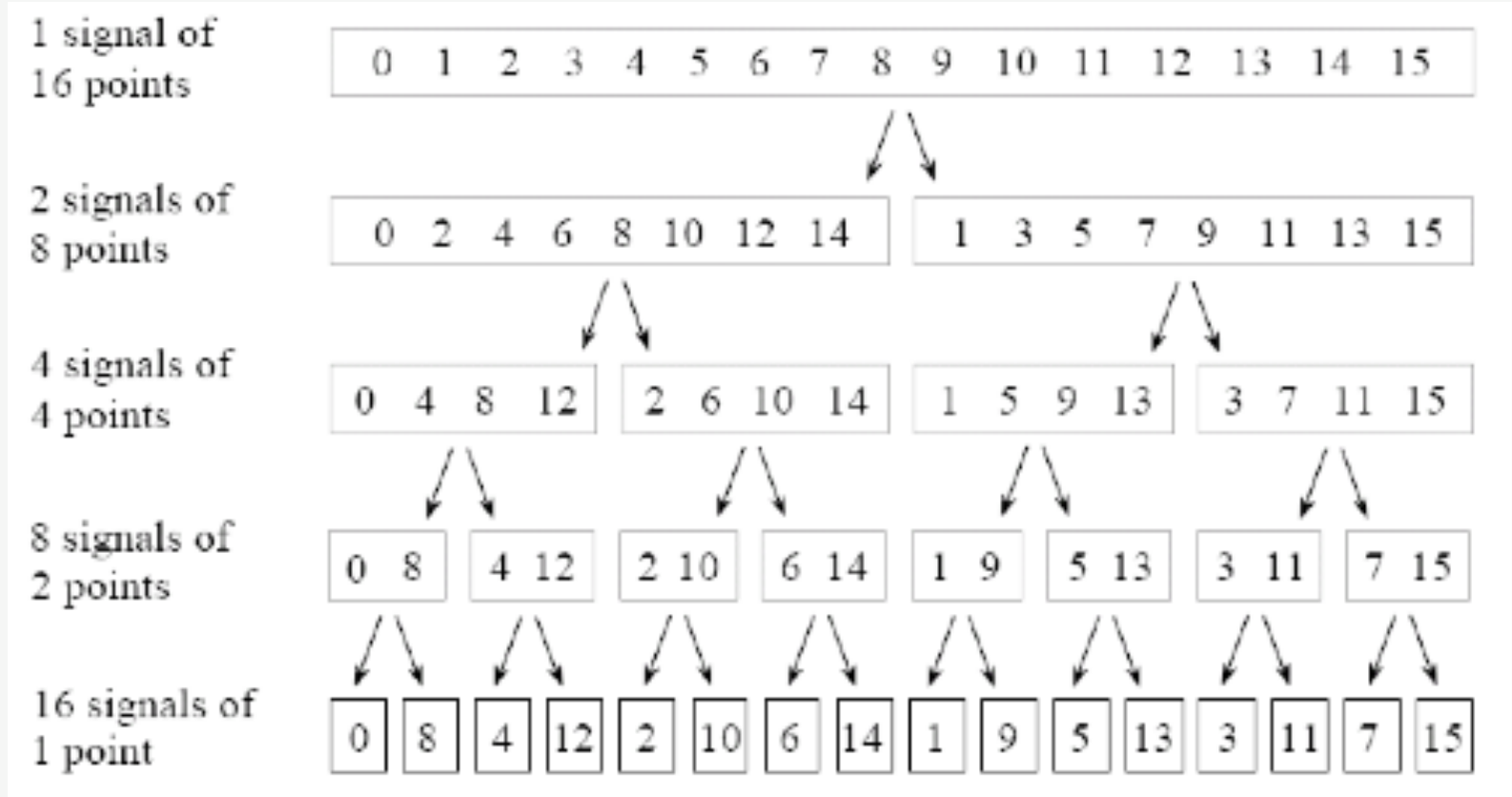


(Quelle: <http://www.relisoft.com/science/Physics/fft.html>)



- Die FFT kann in einem Puffer mit N Werten durchgeführt werden.
- Dabei müssen zuerst die Signale umsortiert und danach der Butterfly Algorithmus mehrfach angewendet werden
- Diese Umsortierung läuft folgendermaßen (Beispiel: N=8):
  - (0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7) wird aufgeteilt in (0, 2, 4, 6) und (1, 3, 5, 7)
  - (0, 2, 4, 6) (1, 3, 5, 7) werden zu (0, 4) (2, 6) (1, 5) (3, 7)
  - 0, 4, 2, 6, 1, 5, 3, 7 ist also die finale Reihenfolge im Puffer

(Quelle: <http://www.relisoft.com/science/Physics/fft.html>)





- Zusammenfassung FFT:
  - N als Zweierpotenz wählen (notfalls mit Nullen auffüllen)
  - Umsortieren der Werte
  - Ausführen des Butterfly Algorithmus mit benachbarten Paaren im Puffer
  - Ausführen des Butterfly Algorithmus mit Paaren von Abstand zwei
  - Ausführen des Butterfly Algorithmus mit Paaren von Abstand vier
  - etc.
  - Solange weitermachen bis die Teilung  $N / 2$  ist - der Puffer enthält die FT

(Quelle: <http://www.relisoft.com/science/Physics/fft.html>)



## Weiterführende Literatur:

- Nick Efford: “Digital Image Processing – a practical introduction using Java”, ISBN-13: 978-0201596236
- Klaus D. Tönnies: “Grundlagen der Bildverarbeitung”, ISBN-13: 978-3827371553
- <http://www.relisoft.com/science/Physics/fft.html>
- <http://astro.berkeley.edu/~jrg/ngst/fft/fftbutfy.html>